陈科尹,吴崇友,关卓怀,等. 基于统计直方图 k-means 聚类的水稻冠层图像分割[J].江苏农业学报,2021,37(6):1425-1435. doi:10.3969/j.issn.1000-4440.2021.06.009

基于统计直方图 k-means 聚类的水稻冠层图像分割

陈科尹1,2, 吴崇友2, 关卓怀2, 李海同2, 王 刚2

(1.嘉应学院物理与电子工程学院,广东 梅州 514015; 2.农业农村部南京农业机械化研究所,江苏 南京 210014)

摘要: 针对现有 k-means 聚类图像分割方法存在对初始聚类中心敏感、易错分割以及运行时效低等问题,提出了一种基于统计直方图 k-means 聚类的水稻冠层图像分割方法。该方法首先根据图像直方图蕴含的像素数量先验信息,选择像素数量差异较大的像素值作为水稻冠层图像的初始聚类中心;然后再利用图像直方图中像素值与图像像素数量的先验对应关系,对水稻冠层图像聚类目标函数权值化;最后依据 k-means 聚类框架对水稻冠层图像进行聚类分割。为了验证本方法的有效性,分别同基于 k-means、k-means++、k-mc2、afk-mc2 等 4 种主流均值聚类的水稻冠层图像进行聚类分割。为了验证本方法的有效性,分别同基于 k-means、k-means++、k-mc2、afk-mc2 等 4 种主流均值聚类的水稻冠层图像特征像素提取方法进行对比试验。结果表明:对于临稻 20 号、武运粳 32 号以及中粳 798 号成熟中期水稻冠层图像聚类分割,常光下本方法的平均类内平方差分别为 36.6、29.5、29.5,平均类间平方差分别为 67.5、51.8、51.8,平均运行时间分别为 0.2 s、0.3 s、0.3 s,强光下本方法的平均类内平方差分别为 15.2、4.9、12.1,平均类间平方差分别为 30.9、9.5、21.2,平均运行时间分别为 0.3 s、0.2 s、0.3 s,均优于以上 4 种聚类方法。

关键词: 水稻冠层图像; 图像分割; 统计直方图; k-means 聚类

中图分类号: S126 文献标识码: A 文章编号: 1000-4440(2021)06-1425-11

Rice canopy image segmentation based on statistical histogram k-means clustering

 $CHEN \ Ke-yin^{1,2} \,, \quad WU \ Chong-you^2 \,, \quad GUAN \ Zhuo-huai^2 \,, \quad LI \ Hai-tong^2 \,, \quad WANG \ Gang^2 \,, \quad WANG \ Gang^2$

(1.School of Physics and Electronic Engineering, Jiaying University, Meizhou 514015, China; 2.Nanjing Institute of Agricultural Mechanization, Ministry of Agriculture and Rural Affairs, Nanjing 210014, China)

Abstract: A rice canopy image segmentation method based on statistical histogram k-means clustering was proposed to solve the problems of existing k-means methods, such as sensitivity to the initial cluster center, error prone segmentation and low operation efficiency. Firstly, according to the image histogram, the pixel value with large difference in the number of pixels was selected as the initial cluster center of the rice canopy image. Secondly, the prior correspondence between the pixel value in the image histogram and the number of pixels in the image was used to weight the clustering objective function. Finally, the k-means clustering framework was used to cluster and segment the rice canopy image. In order to verify the effectiveness of the proposed method, comparative experiments were carried out with the feature pixel extraction methods of rice canopy images based on k-means, k-means++, k-mc2 and afk-mc2. The results showed that the canopy images of Lindao 20,

收稿日期:2021-05-07

基金项目:国家重点研发计划项目(2016YFD0702100);国家自然 科学地区基金项目(61863011);广东省普通高校特色创 新项目(2020KTSCX142);中国农业科学院基本科研业务 费专项(SR201919)

作者简介:陈科尹(1982-),男,广东雷州人,博士,讲师,从事农业 图像处理、机器视觉方面研究。(E-mail) chenkeyin10@

通讯作者:吴崇友,(E-mail)542681935@ qq com

Wuyunjing 32 and Zhongjing 798 were clustered and seymented at mid-maturing stage, and the average intraclass sequare errors were 36.6, 29.5 and 29.5 under normal light conditions, the average inter-class square errors were 67.5, 51.8 and 51.8, and the average running time was 0.2 s, 0.3 s and 0.3 s. Under strong light conditions, the average intra-class square errors were 15.2, 4.9 and 12.1, the average inter-class square errors were 30.9, 9.5 and 21.2, and the average running time was 0.3 s, 0.2 s and 0.3 s.

The results of the method used in this study are better than the above four traditional clustering methods. **Key words:** rice canopy image; image segmentation; statistical histogram; k-means clustering

目前,国内外关于水稻联合收割机喂入量调控及 基于水稻冠层图像的种植密度预测方面的研究较少, 处于探索阶段,行之有效的成果并不多。国内这方面 研究比较有代表性的成果有:杨一平等设计了一种联 合收割机喂入量信号采集电路,通过获取机械式喂入 量传感器获取当前时刻喂入量[1];陈进等提出使用扭 矩传感器测量物料脱粒分离情况,从而间接计算喂入 量[2];梁学修等提出通过采集滚筒扭矩、转速信息,以 及谷物籽粒的流量信息和位置、速度信息,推算出当 前收割机喂入量[3];潘静等[4-5]和王轲[6]提出利用图 像处理算法检测水稻种植密度,从而间接预测喂入 量。国外这方面研究比较有代表性的成果有:kumhala 等提出使用扭矩计测量压扁器输入功率,进而间接 计算喂入量[7];Montes 等提出使用近红外光谱图像分 析方法,检测田间作物的种植密度[8];EI-Faki 等研究 了农田环境影响作物种植密度检测准确度因素[9]。 可见,目前水稻联合收割机喂入量调控主要有2种方 式:一种是通过机械式传感器直接计算喂入量来调 控,这方式虽然较为简便,但不能实时根据田间水稻 种植情况调控喂入量;一种是通过图像处理获取水稻 种植密度间接计算喂入量来调控,主要采用图像阈值 分割方法提取出水稻冠层图像的叶、谷以及田间背景 特征像素,然后根据这些特征像素建立定量模型对水 稻种植密度进行预测[10]。关于利用图像阈值对水稻 冠层图像分割的研究,国内主要有:王远等根据数字 图像绿色通道和红色通道差值,通过图像阈值对水稻 冠层图像进行分割[11]:黄巧义等基于可见光谱,选择 Otsu 图像阈值和 SVM 支持向量机对水稻冠层图像进 行分割[12-14];徐梅宣等基于 G-R 颜色通道,选择最大 类间方差图像阈值方法对水稻冠层图像进行分 割[15]。但作者还未发现基于图像阈值的水稻冠层图 像分割相关外文文献。而图像阈值分割需要事先确 定一组合理的阈值,才能取得理想的分割效果。但是 水稻冠层图像除了叶、谷图像特征像素外,还包含复 杂的田间背景图像特征像素,这三者图像特征像素交 叉分布,很难找到一组合适的阈值把它们区分开来, 进行图像阈值分割。并且,图像阈值方法只能实现单 个目标的分割,很难实现多个目标的分割,而水稻冠

层往往需要实现叶、谷以及田间背景多目标的分割。

为此,本研究选择 k-means 聚类,对成熟中期水稻冠层图像进行图像分割,利用其统计直方图蕴含的聚类空间位置信息,对聚类中心进行先验初始化和聚类目标函数权值化,解决聚类效果不理想、影响冠层叶、谷图像特征像素提取的问题。

1 水稻冠层图像采集及其颜色空间分析

1.1 水稻冠层图像采集

水稻冠层图像采集地点为江苏省泰州市红旗种子试验基地,水稻品种分别为临稻 20 号、武运粳 32 号、中粳 798 号,随机在每块田地不同区域,采集水稻冠层图像。设计了如图 1 所示的数码相机支架,该支架可根据田间情况,自由调整数码相机的高度和方向。通过该支架调整数码相机的高度和方向,使该相机距离水稻植株正上方 100 cm 处,选择上午9:00-11:00时间段,田间阳光均匀即常光下采集 3 个品种水稻成熟中期冠层图像各 30 张;选择下午13:30-15:30时间段,田间阳光强烈即强光下,采集 3 个品种水稻冠层图像各 30 张;选择下午17:30-18:30时间段,田间阳光昏暗即弱光下,采集 3 个品种水稻冠层图像各 30 张。以上每张冠层图像分辨率大小为640×480 个像素,如图 2 所示。

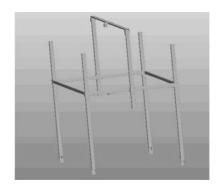


图 1 数码相机支架 Fig.1 The camera bracket

1.2 水稻冠层图像颜色空间分析

在进行水稻冠层图像聚类分割之前,一般要选择一个合适的聚类空间,由于水稻冠层叶、谷以及田间背景图像特征在颜色方面存在差异,所以本文选择颜色空间作为水稻冠层图像的聚类空间。常见的图像颜色空间有:RGB、HSV、YCbCr和Lab。通过对水稻

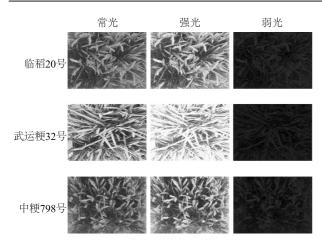


图 2 不同光照下水稻成熟中期冠层图像

Fig.2 The mid-term mid-term canopy image of rice under different light conditions

冠层图像的颜色空间统计分析,发现基于 RGB 空间和 Lab 空间,水稻冠层叶、谷以及田间背景图像特征分布过于集中,很难区分;基于 HSV 空间,水稻冠层叶、谷以及田间背景图像特征分布又过于分散,也很难区分;只有基于 YCbCr 空间,水稻冠层叶、谷以及田间背景图像特征才容易区分。所以,聚类分割前,选择将水稻冠层图像从 RGB 空间转换为 YCbCr 空间。

2 k-means 聚类框架与水稻冠层图像 分割

2.1 k-means 聚类框架改进

虽然 k-means^[16-26]、k-means + +^[27-29]、k-mc^{2[30-31]} 和 afk-mc^{2[32-33]} 4 种聚类在具体细节上有所差异,但后 3 种聚类都在 k-means 聚类基础进行改进的,它们都属于 k-means 聚类框架^[34]。k-means 聚类的一般框架思路是:假设存在一个包含 N 个样本数据的数据集,以及给定聚类数目 k, 首先随机选择 k 个样本分别作为初始聚类中心,然后依据聚类目标函数采用迭代的方法,计算还未划分剩余的样本数据到每个聚类中心的距离,并将该样本数据划分到与之最近的那个聚类中心的距离,并将该样本数据划分到与之最近的那个聚类中心所在的簇类,对划分完的每一个簇类,重新计算该簇类内所有数据平均值不断修改聚类中心,再进行新一轮划分聚类,直到簇类内误差平方和最小化。

但是该聚类框架存在以下不足^[35-37]:(1) 随机选择初始聚类中心。聚类中心的初始值直接影响聚类结果的好坏。虽然 k-means 聚类框架可以通过迭代不断调整聚类中心,但也只能达到局部最优,不能达到全局

最优。随机选择初始聚类中心,尽管操作简单,但一般 很难得到理想的聚类结果。所以,在进行聚类划分之 前,事先对待聚类样本数据进行统计分析,基于先验的 统计结果,尽量选择相似性小的样本数据作为初始聚 类中心。(2)聚类目标函数基于欧式距离。聚类目标 函数计算方式的不同会导致不同的聚类结果,但基于 欧式距离的聚类目标函数对待聚类样本数据同等处 理,但是实践中面对待聚类样本数据的侧重点不同。 对聚类目标函数进行权值化,更加符合实际情况。(3) 待聚类样本数据之间存在相关性。在 k-means 聚类框 架中使用欧氏距离只是计算距离,没有排除待聚类样 本数据之间的相关性,聚类结果对数据相关性非常敏 感。所以,事先对待聚类样本数据属性特征进行主成 分多元统计分析,找出代表待聚类样本数据的主要属 性特征,从而降低聚类空间维数。

由于图像颜色空间直方图与图像像素之间存在 一一对应关系,通过此直方图可挖掘出蕴含在图像 颜色空间中的聚类先验信息。所以,在考虑水稻冠 层图像颜色空间基础上,首先计算出颜色空间直方 图,然后按照该直方图所对应的水稻冠层图像像素 个数的大小,选择图像像素个数差异较大的像素作 为初始聚类中心,并依据该直方图对聚类目标函数 进行权值化,从而压缩图像聚类空间维数。最后按 照 k-means 聚类框架进行聚类分割,从而提取出水 稻冠层图像中叶、谷以及田间背景图像特征像素。 基于以上分析,对 k-means 聚类框架中的距离公式、 聚类中心更新公式和聚类目标函数公式以及初始聚 类中心的选择方法进行修改,具体如下:

聚类距离公式:

$$d_i = || X - C_i ||$$
 修改为:

$$d_i = || X - C_i || \cdot H[X]$$
 (2) 聚类中心更新公式:

$$C_{i} = \frac{X_{ij}}{\sum_{j=1}^{N_{i}} X_{ij}}$$
 (3)

修改为:

$$C_{i} = \frac{X_{ij} \cdot H[X_{ij}]}{\sum_{j=1}^{N_{i}} H[X_{ij}]}$$

$$(4)$$

聚类目标函数公式:

$$J = \sum_{i=1}^{k} \sum_{i=1}^{N_i} || X_{ij} - C_i ||^2$$
 (5)

修改为:

$$J = \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{N_i} || X_{ij} - C_i ||^2 \cdot H[X_{ij}]$$
 (6)

其中,X = (Y, Cb, Cr) 为图像颜色空间数据; C_i 为第 i 个聚类中心,k 为聚类数目,i = 1, 2, ..., k; X_{ij} 为属于第 i 类的图像颜色空间数据, N_i 为属于聚类中心 C_i 的 X_{ii} 个数, $j = 1, 2, ..., N_i$ 。

初始聚类中心的选择方法:

$$HS[*] = Sort(H[*])$$
 (7)

其中,H[*]为图像颜色空间直方图,HS[*]为降幂排序后的直方图,Sort()表示降幂排序。

$$X_{ij} = \text{Select} \{ HS[*] \}$$
 (8)

其中,Select $\{HS[*]\}$ 表示根据 HS[*]大小选择其所对应的 k 类图像颜色空间数据, X_{ij} 为属于第 i 类的图像颜色空间数据,k 为聚类数目,i=1,2,...,k,j=1,2,..., N_i , N_i 为属于第 i 类 X_{ii} 的个数。

$$C_i^{(0)} = \frac{1}{N_i} \sum_{j=1}^{i} X_{ij}$$
 (9)

其中, $C_i^{(0)}$ 为第 i 个聚类中心的初始值, X_{ij} 为属于第 i 类的图像颜色空间数据,k 为聚类数目,i = 1, 2,...,k,j = 1,2,..., N_i , N_i 为属于第 i 类 X_{ii} 的个数。

2.2 水稻冠层图像分割

基于本研究方法,提取水稻冠层图像的叶、谷以 及田间背景特征像素的算法步骤为:

Step1:采集水稻冠层图像数据。

Step2:将其从 RGB 颜色空间转换为 YCbCr 颜色空间,形成对应图像颜色空间数据 X_{\circ}

Step3:基于 YCbCr 颜色空间,计算图像颜色空间直方图 H[*]。

Step4:设置聚类数目 k_{\circ}

Step5:依据公式(7)、公式(8)、公式(9),选择 k 个初始聚类中心 $C_i = C_i^{(0)}$, i = 1, ..., k。

Step6:按照公式(2),计算每个图像颜色空间数据(X)到k个聚类中心 (C_i) 的距离 (d_i) 。

Step7:分配每个图像颜色空间数据 X 到与它距离最近的聚类中心所在的类族,并记下其所属的类别 Label [X]。

Step8:按照公式(4),更新聚类中心(C_i), $i = 1,...,k_o$

Step9:按照公式(6),计算聚类目标函数(J)。 Step10:若J值收敛,输出k个最优聚类中心, $C_{i,...}$ = C_i ,转到 Step11,否则,转到 Step6。 Step11:按照公式(2),计算 X 到 k 个最优聚类中心 $C_{i_{k+m}}$ 的距离 $d_{i_{k+m}}$ 。

Step12:分配每一个图像颜色空间数据 X 到与它距离最近的最优聚类中心所在的类族,并记下其所属的类别 Label [X]。

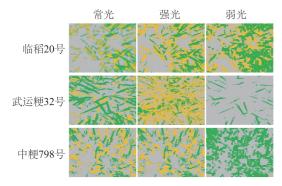
Step13:按照 Label [X] 与图像颜色空间数据 (X) 的对应关系,输出图像聚类结果即得到水稻冠层图像叶、谷以及田间背景特征像素的归类。

3 结果与分析

为了验证本方法的有效性,运用 VC++2015 和 OpenCV 编写聚类程序,选择 YCbCr 颜色空间,基于 k-means、k-means++、k-mc2、afk-mc2 等聚类方法和 本方法,分别在常光、强光和弱光情况下,对成熟中期的临稻 20 号、武运粳 32 号和中粳 798 号各 30 张 冠层图像,进行聚类分割试验。具体分割效果如图 3 至图 7 所示。

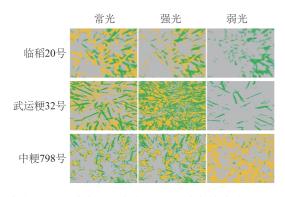
由图 3 所示的基于 k-means 聚类的水稻冠层图像分割结果定性分析可知,临稻 20 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在强光下效果最好,错分类像素较少,其次是在常光下,效果最差是在弱光下,部分田间背景特征像素错分为叶特征像素;武运粳 32 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在常光下效果最好,错分类像素较少,其次是在强光下,部分谷特征像素错分为叶或者田间背景特征像素,效果最差是在弱光下,谷特征像素几乎全部错分为田间背景特征像素;中粳 798 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在常光和强光下差不多,效果较好,错分类像素较少,效果最差的是在弱光下,谷特征像素几乎全部错分为叶或者田间背景特征像素。

由图 4 所示的基于 k-means++聚类的水稻冠层 图像分割结果定性分析可知,临稻 20 号叶、谷以及田 间背景特征像素的聚类提取效果在常光下最好,错分 类像素较少,其次是在强光下,部分谷特征像素错分 为田间背景特征像素,效果最差的是在弱光下,稻谷 特征像素几乎都错分为田间背景特征像素;武运粳 32 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果 在常光下效果较好,错分类像素较少,在强光和弱光 下,效果都不很好,错分类像素很多,或者大部分叶特 征像素错分为哈特征像素或者部分田间背景特征像 素错分为叶特征像素或者谷特征像素几乎都错分为



绿色代表叶特征像素,金黄色代表谷特征像素,灰色代表田间背景特征像素。

图 3 基于 k-means 的不同光照下 3 种水稻冠层图像聚类分割 Fig.3 The clustering segmentation of three kinds of rice canopy images based on k-means algorithm under different light conditions

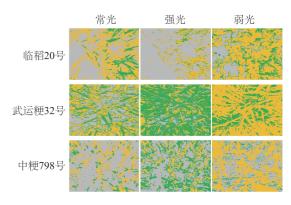


绿色代表叶特征像素,金黄色代表谷特征像素,灰色代表田间背景特征像素。

图 4 基于 k-means++的不同光照下 3 种水稻冠层图像聚类分割
Fig. 4 The clustering segmentation of three kinds of rice canopy images based on k-means++ algorithm under different light conditions

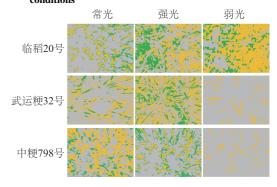
田间背景特征像素;中粳 798 号叶、谷以及田间背景 特征像素的聚类提取结果在强光下效果最好,错分类 像素较少,其次是在常光下,效果最差的是在弱光下, 大多数叶特征像素错分为谷特征像素。

由图 5 所示的基于 k-mc2 聚类的水稻冠层图像 分割结果定性分析可知,临稻 20 号叶、谷以及田间 背景特征像素的聚类提取结果在常光下效果最好, 错分类像素较少,在强光和弱光下,效果非常不理 想,大部分谷、叶特征像素错分为田间背景特征像 素,或者大部分田间背景特征像素错分为谷特征像 素;武运粳 32 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚 类提取结果在常光、强光和弱光下效果都很差,错分 类像素很多,大部分叶特征像素错分为谷特征像素, 或者部分田间背景特征像素错分为叶特征像素,或



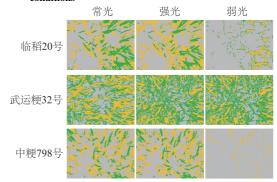
绿色代表叶特征像素,金黄色代表谷特征像素,灰色代表田间背景特征像素。

图 5 基于 k-mc2 的不同光照下 3 种水稻冠层图像聚类分割 Fig.5 The clustering segmentation of three kinds of rice canopy images based on k-mc2 algorithm under different light conditions



绿色代表叶特征像素,金黄色代表谷特征像素,灰色代表田间背景特征像素。

图 6 基于 afk-mc2 的不同光照下 3 种水稻冠层图像聚类分割 Fig.6 The clustering segmentation of three kinds of rice canopy images based on afk-mc2 algorithm under different light conditions



绿色代表叶特征像素,金黄色代表谷特征像素,灰色代表田间背景特征像素。

图 7 基于本研究方法的不同光照下 3 种水稻冠层图像聚类分割 Fig.7 The clustering segmentation of three kinds of rice canopy images based on this paper algorithm under different light conditions 者田间背景特征像素几乎都错分为谷特征像素;中 梗 798 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取 结果在常光下效果较好,错分类像素较少,在强光和 弱光下效果都不很好,错分类像素很多,部分谷、田 间背景特征像素错分为叶特征像素,或者大部分叶、 田间背景特征像素错分为谷特征像素。

由图 6 所示的基于 afk-mc2 聚类的水稻冠层图像分割结果定性分析可知,临稻 20 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在强光下效果最好,错分类像素较少,其次是在常光下,效果最差的是在弱光下,绝大部分田间背景特征像素错分为谷特征像素;武运粳 32 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在常光、强光和弱光下,效果都不理想,部分谷、叶特征像素错分为田间背景特征像素,或者部分田间背景特征像素错分为田间背景特征像素;中粳 798 号叶、谷以及田间背景特征像素的聚类提取结果在常光下效果最好,错分类像素最少,其次是在强光下,效果最差的是在弱光下,大多数叶特征像素和部分谷特征像素错分为田间背景特征像素。

由图 7 所示的基于本研究聚类方法的水稻冠层图像分割结果定性分析可知,临稻 20 号、武运粳 32、中粳 798 号的叶、谷以及田间背景特征像素聚类提取结果在常光和强光下一样,效果最为理想,谷、叶以及田间背景特征像素错分类像素较少,效果最差的是在弱光下,叶、谷特征像素几乎都错分为田间背景特征像素,或者很大部分田间背景特征像素错分为叶特征像素。对比图 3 至图 7,可知基于本方法的聚类分割效果较基于前面 4 种不同聚类方法,错分割现象较少,在常光和强光下,基本上能够提取出水稻冠层图像的谷粒、叶片以及田间背景图像的特征像素;其次是基于 k-means 和 k-means++算法的聚类分割;聚类分割效果较差的是基于 k-me2 和 afk-mc2。所以,由以上定性分析可以验证基于本研究方法的水稻冠层图像分割在常光和强光下是有效的。

但定性分析带有主观因素,为了更好地比较各类水稻冠层图像聚类分割方法的性能,对 3 个品种水稻在常光、强光和弱光下分别采集到的 30 张冠层图像中,分别随机抽取 12 张,采用类内平方差 $s_1 = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}(x_i-c)^2(其中,x_i$ 表示属于聚类中心图像像素 c的第 i 个图像像素,c表示某一类的聚类中心图像像

素,n 表示与聚类中心图像像素 c 同类的所有图像像素的个数)、类间平方差 $s_2 = \frac{1}{m} \sum_{j=1}^{m} (c_i - c_j)^2$ (其中, c_i 表示第 i 个聚类中心图像像素, c_j 表示不同于 c_i 的第 j 个聚类中心图像像素,m 表示除 c_i 聚类中心图像像素外所有聚类中心图像像素的个数)以及程序运行时间(t)作为评价指标,进行定量统计分析。一般在类内平方差(s_1)平均值较小的情况下,类间平方差(s_2)平均值越大,聚类分割效果越好,具体分析结果见表 1 至表 3。

对比分析表 1 所列的 5 种聚类分割方法性能评 价指标可知,对于临稻20号水稻冠层图像,常光情况 下类内平方差 (s_1) 平均值较小的聚类分割方法有 kmeans++方法和本方法,分别为 50.9 和 36.6,而且两 者的类间平方差(s₅)平均值较大,分别为69.0和 67.5,所以这2种方法的分割效果较其他方法理想, 但本方法的类内平方差 (s_1) 平均值比 k-means++方法 更小,所以分割效果更好,且平均程序运行时间(t)比 其他方法短。强光情况下,类内平方差(s1)平均值较 小的聚类分割方法有 k-means 方法和本方法,分别为 16.4和15.2,而且两者的类间平方差(s,)平均值较 大,分别为24.9和30.9,所以这2种方法的分割效果 较其他方法理想,但本方法的类内平方差(s1)平均值 比 k-means 方法更小,类间平方差(s,)平均值比 kmeans 方法更大,所以分割效果更好,且平均程序运 行时间(t)比其他方法短。

对比分析表 2 所列的 5 种聚类分割方法性能评 价指标可知,对于武运粳32号水稻冠层图像,常光情 况下,类内平方差(s1)平均值较小的聚类分割方法有 k-means 方法和本方法,分别为 28.7 和 29.5,而且两 者的类间平方差(s,)平均值较大,分别为48.5和 51.8, 所以这2种方法的分割效果较其他方法理想, 但在两者的类内平方差 (s_1) 平均值差不多情况下,本 方法的类间平方差 (s_2) 平均值比 k-means 方法更大, 所以分割效果更好,且平均运行时间(t)比其他方法 短。强光情况下,类内平方差(s1)平均值较小的聚类 分割方法有 k-mc2 方法和本方法,分别为 4.7 和 4.9, 而且两者的类间平方差(s₂)平均值较大,分别为 4.5 和 9.5, 所以这 2 种方法的分割效果较其他方法理想, 但在两者的类内平方差(s1)平均值差不多情况下,本 方法的类间平方差(s2)平均值比 k-mc2 方法更大,所 以分割效果更好,且平均运行时间(t)比其他方法短。

表 1 临稻 20 号成熟中期水稻冠层图像不同聚类分割方法的性能评价

Table 1 The performance evaluation of different clustering segmentation methods for mid-term canopy image of Lindao 20

方法	光照 情况	评价														
		指标	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	- 平均恒	怀准差
k-means	常光	s_1	79.5	79.0	78.6	79.0	78.7	79.7	78.6	78.5	78.9	79.7	79.0	78.5	79.1	1.7
		s_2	69.6	68.6	68.5	68.9	68.6	69.0	68.3	68.8	69.0	69.5	68.4	68.4	69.0	1.5
		t	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	0
	强光	s_1	13.5	13.5	13.6	13.5	13.6	13.6	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	13.6	0.3
		s_2	24.8	24.8	24.9	24.8	24.7	24.8	24.7	24.8	24.8	24.7	24.7	24.8	24.9	0.6
	ᆲᇲ	t	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	0
	弱光	<i>s</i> ₁	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0
		s ₂	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9 1.6	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0
k-means++	常光	t	1.6 50.4	1.6 50.8	1.6 50.6	1.6 50.4	1.6 50.8	1.6 50.8	1.6 50.6	50.8	1.6 50.5	1.6 50.5	1.6 50.7	1.6 50.6	1.6 50.9	1.2
K-means++	申ル	s_1 s_2	68.3	68.6	68.7	68.5	68.3	68.6	68.7	68.9	68.4	68.7	68.9	68.9	69.0	1.6
		t	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	0
	强光	s_1	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.3	16.4	16.3	16.4	0.3
		s ₂	28.4	28.4	28.4	28.3	28.5	28.2	28.3	28.4	28.4	28.5	28.5	28.5	28.5	0.5
		t	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	0
	弱光	s_1	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	0
		s_2	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	0
		t	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	0
k-mc2	常光	s_1	63.7	63.6	63.5	64.0	63.9	63.7	63.7	64.0	63.9	64.1	64.1	63.7	64.1	1.0
		s_2	60.3	60.1	60.7	60.4	60.1	60.2	60.4	60.5	60.3	60.3	60.4	60.5	60.7	1.4
		t	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0
	强光	s_1	19.2	19.1	19.1	19.2	19.0	19.1	19.2	19.1	19.1	19.2	19.0	19.1	19.2	0.4
		s_2	17.5	17.6	17.6	17.6	17.5	17.5	17.6	17.5	17.6	17.5	17.5	17.5	17.6	0.3
		t	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0
	弱光	s_1	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	0
		s_2	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	0
<i>a</i> 2	245 VI	t	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0
afk-mc2	常光	s ₁	92.5	91.1	91.3	91.7	91.9	91.8	91.2	91.5	92.1	91.5	91.3	91.8	91.9	1.8
		<i>s</i> ₂	86.1	86.7	86.6	86.5	86.6	86.8	86.7	86.3	86.8	86.4	86.5	86.6	86.9	1.6
	强光	t s_1	1.5 21.2	1.5 22.0	1.5 21.5	1.5 21.0	1.5 21.2	1.5 21.1	1.5 22.1	1.5 21.0	1.5 21.0	1.5 21.7	1.5 21.2	1.5 21.2	1.5 21.2	0 0.4
	近り	s ₁	20.5	20.6	20.5	20.5	20.5	20.5	20.6	20.5	20.5	20.4	20.6	20.5	20.6	0.4
		t	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	0
	弱光	s_1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0
	, -	s ₂	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0
		t	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0
本方法	常光	s_1	36.3	36.4	36.5	37.3	36.4	36.4	36.3	36.5	36.5	37.4	36.4	36.5	36.6	0.7
		s_2	67.4	67.0	67.5	67.4	67.0	67.0	67.0	66.9	66.9	67.3	67.0	67.4	67.5	1.6
		t	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0
	强光	s_1	15.2	15.1	15.1	15.3	15.1	15.2	15.2	15.4	15.1	15.1	15.1	15.6	15.2	0.4
		s_2	30.8	30.7	30.8	31.8	30.7	30.6	30.6	30.9	30.7	30.7	30.8	31.6	30.9	0.7
		t	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0
	弱光	s_1	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0
		s_2	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0
		t	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0

 $[\]overline{s_1$ 表示类内平方差, s_2 表示类间平方差,t 表示程序运行时间(s)。

表 2 武运粳 32 号成熟中期水稻冠层图像不同聚类分割方法的性能评价

Table 2 The performance evaluation of differnt clustering segmentation methods for mid-term canopy image of Wuyunjing 32

方法	光照 情况	评价		冠层图像序号															
		指标	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	一八田	内川正左			
k-means	常光	s_1	28.5	28.8	28.6	28.6	28.7	28.6	28.5	28.9	28.5	28.7	28.6	28.6	28.7	0.7			
		s_2	48.2	48.7	49.0	48.3	48.5	48.8	48.2	48.2	48.2	48.8	48.4	48.4	48.5	1.1			
		t	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	4.1	0.1			
	强光	s_1	10.6	10.5	10.6	10.5	10.5	10.5	10.6	10.5	10.5	10.6	10.6	10.5	10.6	0.2			
		s_2	9.1	9.0	9.1	9.0	9.1	9.1	9.1	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.1	0.2			
		t	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	0			
	弱光	s_1	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	0			
		s_2	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	0			
		t	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0			
k-means++	常光	s_1	39.9	40.1	39.9	39.9	40.1	41.0	40.2	40.3	40.5	39.9	40.0	39.9	40.2	0.8			
		s_2	40.2	40.3	40.3	40.0	40.3	40.2	40.0	40.3	40.1	40.1	40.2	40.2	40.3	0.5			
		t	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	0			
	强光	s_1	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	5.3	0.1			
		s_2	9.7	9.8	9.8	9.8	9.8	9.7	9.8	9.8	9.8	9.7	9.8	9.7	9.8	0.2			
		t	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	0			
	弱光	s_1	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	0			
		s_2	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	0			
		t	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0			
k-mc2	常光	s_1	45.3	45.2	45.4	45.3	45.5	45.5	45.7	45.4	45.5	45.3	45.7	45.5	45.7	1.1			
		s_2	41.4	41.8	41.6	41.4	41.4	41.6	41.4	41.5	41.5	41.7	41.8	41.6	41.8	1.0			
		t	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0			
	强光	s_1	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	4.7	0.1			
		s_2	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	0.1			
		t	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0			
	弱光	s_1	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	0			
		s_2	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	0			
		t	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0			
afk-mc2	常光	s_1	30.7	30.9	30.8	30.8	30.7	30.7	30.8	30.8	30.9	30.7	30.7	30.8	30.9	0.6			
		s_2	39.8	39.8	39.7	39.8	39.8	39.7	39.8	39.5	39.8	39.6	39.8	39.5	39.9	0.8			
		t	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1	0			
	强光	s_1	7.0	7.0	7.0	7.0	6.9	6.9	6.9	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	0.1			
		s_2	8.9	8.8	8.8	8.9	8.9	8.9	8.9	8.8	8.8	8.9	8.9	8.8	8.9	0.2			
		t	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	0			
	弱光	s_1	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0			
		s_2	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0			
		t	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0			
本方法	常光	s_1	29.3	29.7	29.5	29.4	29.4	29.4	29.8	29.3	29.6	29.5	29.3	29.3	29.5	0.6			
		s_2	51.8	51.7	51.7	51.6	51.9	51.4	51.6	51.7	51.6	52.3	51.4	51.7	51.8	1.0			
		t	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0			
	强光	s_1	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	4.9	0			
		s_2	9.6	9.4	9.5	9.7	9.4	9.7	9.5	9.3	9.6	9.4	9.4	9.4	9.5	0.2			
		t	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0			
	弱光	s_1	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	0			
		s_2	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	0			
		t	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0			

 $[\]overline{s_1$ 表示类内平方差, s_2 表示类间平方差,t 表示程序运行时间(s)。

表 3 中粳 798 号成熟中期水稻冠层图像不同聚类分割方法的性能评价

Table 3 The performance evaluation of different clustering segmentation methods for mid-term canopy image of Zhongjing 798

	光照 情况	评价	冠层图像序号													1 标准差
		指标	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	- 平均阻	. 怀准差
k-means	常光	s_1	54.6	53.7	53.7	53.8	53.6	53.4	53.9	54.7	53.5	53.6	53.5	53.5	53.9	1.1
		s_2	51.6	51.7	51.5	51.7	52.6	51.5	51.8	52.4	51.6	51.8	51.9	51.8	51.9	1.0
		t	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	1.7	0
	强光	s_1	20.7	20.5	21.6	20.6	20.6	20.5	20.6	20.8	20.6	20.6	20.6	20.6	20.7	0.4
		s_2	20.3	20.1	20.2	20.2	20.2	20.3	20.2	20.1	20.3	20.1	20.2	20.1	20.3	0.4
	ᆲᇸᄿ	t	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	1.9	0
	弱光	<i>s</i> ₁	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	2.8	0
		<i>s</i> ₂	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	3.7	0.1
li maana±±	常光	t s	1.6 60.0	1.6 59.9	1.6 60.0	1.6 59.8	1.6 59.6	1.6 59.6	1.6 59.5	1.6 59.9	1.6 62.0	1.6 59.6	1.6 59.9	1.6 59.6	1.6 60.1	1.1
k-means++	市儿	s ₁	52.1	52.2	51.8	52.0	52.1	52.0	51.7	52.0	52.0	52.0	52.1	51.8	52.2	1.0
		t	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	0
	强光	s_1	18.7	18.5	18.6	19.1	18.5	18.8	18.9	18.6	18.7	18.6	18.6	18.5	18.7	0.4
	32476	s ₂	19.7	19.8	19.9	19.9	19.8	19.9	19.8	19.7	19.7	19.8	19.7	19.9	19.9	0.4
		t	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	0
	弱光	s_1	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	0
		s_2	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	0
		t	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	0
k-mc2	常光	s_1	38.8	38.9	39.8	38.9	38.8	38.7	39.0	38.7	39.8	38.7	38.8	39.7	39.0	0.8
		s_2	41.8	40.0	39.6	40.0	39.8	40.0	39.7	39.9	39.8	39.7	39.7	39.8	40.0	0.7
		t	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	0
	强光	s_1	16.5	16.5	16.7	16.6	17.6	16.6	16.5	16.5	16.5	16.5	16.6	16.6	16.6	0.3
		s_2	19.3	19.2	19.3	19.1	19.3	19.2	19.2	19.1	19.2	19.3	19.3	19.1	19.3	0.4
		t	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	0
	弱光	s_1	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0
		s_2	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0
		t	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0
afk-mc2	常光	s_1	30.9	30.8	31.8	30.7	30.7	30.8	30.7	30.8	30.6	31.6	30.7	31.0	30.8	0.6
		s_2	33.8	34.1	33.8	34.0	34.0	34.0	33.8	33.9	33.8	33.9	33.9	33.9	34.1	0.5
		t	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	0
	强光	s_1	25.2	26.2	25.3	25.3	25.4	25.5	25.4	25.2	25.3	25.3	25.2	25.7	25.4	0.5
		s_2	22.1	21.9	22.0	22.0	22.0	22.0	21.9	21.9	21.9	22.0	22.0	21.9	22.1	0.5
	== 1.	t	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	1.3	0
	弱光	s_1	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0.7	0
		s_2	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	0
→ → >4	علاء عاد	t	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0
本方法	常光	<i>s</i> ₁	29.5	29.6	30.4	29.4	29.4	29.4	29.4	29.2	29.5	30.2	29.4	29.4	29.5	0.4
		<i>s</i> ₂	51.6	51.5	51.5	52.3	51.5	51.5	51.5	51.7	51.3	51.3	51.3	53.5	51.8	1.3
	ᇐᅭ	t s	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0
	强光	s ₁	12.2	12.0	12.6	12.1	12.0	12.1	12.1	12.0	12.4	12.0	12.0	12.1	12.1	0.3
		s ₂	21.1	21.0 0.3	22.0 0.3	21.1	21.1	21.1	21.0 0.3	21.0	21.1	21.1	21.3	21.1	21.2 0.3	0.5
	弱光	t S.	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	0
	タタノレ	s_1 s_2	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	5.1	0
		t	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0
		ι	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	J

 $[\]overline{s_1}$ 表示类内平方差, s_2 表示类间平方差,t 表示程序运行时间(s)。

对比分析表 3 所列的 5 种聚类分割方法性能评 价指标可知,对于中粳798号水稻冠层图像,常光情 况下,类内平方差。平均值较小的聚类分割方法有 afk-mc2 方法和本方法,分别为 30.8 和 29.5,而且 两者的类间平方差 (s_2) 平均值较大,分别为 34.1 和 51.8, 所以这2种方法的分割效果较其他方法理想, 但本方法的类内平方差 (s_1) 平均值比 afk-mc2 方法 更小,类间平方差(s_{γ})平均值比 afk-mc2 方法更大, 所以分割效果更好,且平均运行时间(t)比其他方法 短。强光情况下,类内平方差 (s_1) 平均值较小的聚 类分割方法有 k-mc2 方法和本方法,分别为 16.6 和 12.1,而且两者的类间平方差(s₂)平均值较大,分别 为19.3和21.2,所以这2种方法的分割效果较其他 方法理想,但本方法的类内平方差(s_1)平均值比 kmc2 方法更小,类间平方差(s2)平均值比 k-mc2 方 法更大,所以分割效果更好,且平均运行时间(t)比 其他方法短。但对比分析图 3 至图 7 可知, 弱光情 况下各种聚类分割方法对 3 种水稻冠层图像的分割 效果均很不理想,所以弱光情况下类内平方差(s,) 和类间平方差(s₃)性能评价指标不具有实际意义。 综合以上分析,除了弱光情况外,在常光和强光情况 下,本研究方法的分割效果较其他4种聚类方法更 为理想,且类内平方差 (s_1) 和类间平方差 (s_2) 比其 他 4 种聚类方法更优,并且程序运行时间(t)也远远 短于他余聚类方法,达到了实时性的要求。

4 结论

本研究探讨了通过图像分割提取水稻冠层图像 的叶、谷以及田间背景特征像素的方法,并统计直方 图对 k-means 聚类框架进行修改,使之适合水稻冠 层图像聚类分割处理。具体研究结论如下:(1)通 过对水稻冠层图像的 RGB、HSV、YCbCr、Lab 4 种颜 色空间进行统计分析,发现基于 YCrCb 颜色空间, 更有利于水稻冠层图像聚类分割;(2)通过分析水 稻冠层图像的图像直方图与其叶、谷以及田间背景 图像特征之间的关系,发现利用图像直方图能够合 理确定水稻冠层图像的初始聚类中心:(3) 通过分 析水稻冠层图像直方图像素值与像素个数的对应关 系,发现利用图像直方图能够对其聚类目标函数权 值化,从而压缩图像聚类空间,减少错误聚类;(4) 在以上基础上,对水稻冠层图像特征值进行定量统 计分析,提出基于本聚类算法的水稻冠层图像分割 方法,从而为水稻联合收获的喂入量调控研究提供 一定的理论基础和试验数据。

参考文献:

- [1] 杨一平, 胡德民. 联合收割机喂人量信号采集电路的设计与研究[J]. 安徽农业科学, 2008, 36(35); 15746-15748, 15750.
- [2] 陈 进,李耀明,季彬彬. 联合收获机喂入量测量方法[J]. 农业机械学报,2006,37(12):76-78.
- [3] 梁学修,陈 志,张小超,等. 联合收获机喂人量在线监测系统设计与试验[J].农业机械学报,2013,44(增刊):1-6.
- [4] 潘 静, 邵陆寿, 王 轲. 水稻联合收割机喂入密度检测方法 [J]. 农业工程学报, 2010, 26(8):113-116.
- [5] 潘 静. 基于遗传算法的水稻联合收割机喂入密度检测方法研究[D]. 合肥:安徽农业大学,2011.
- [6] 王 轲. 基于视频挖掘的成熟期水稻图像处理算法研究[D]. 合肥:安徽农业大学,2011.
- [7] KUMHALA F, KROULIK M, MASEK J, et al. Development and testing of two methods for the measurement of the mowing machine feed rate[J]. Plant Soil & Environment, 2003, 49(11):519-524.
- [8] MONTES J M, PAUL C, MELCHINGER A E. Quality assessment of rapeseed accessions by means of near-infrared spectroscopy on combine harvesters[J]. Plant Breeding, 2010, 126(3):329-330.
- [9] EI-FAKI M S, ZHANG N, PETERSON D E. Factors affecting color based weed detection [J]. Transaction of the ASAE, 2000, 43 (4):1001-1009.
- [10] 刘汉青. 基于机器视觉的油菜收获疏密度与损失检测[D]. 南京:南京大学,2019.
- [11] 王 远,王德建,张 刚,等. 基于数码相机的水稻冠层图像分割及氮素营养诊断[J]. 农业工程学报,2012,28(17):131-136
- [12] 黄巧义,张 木,李 苹,等. 支持向量机和最大类间方差法结合的水稻冠层图像分割方法[J]. 中国农业科技导报,2019,21(4):52-60.
- [13] 黄巧义,张 木,黄 旭,等. 基于可见光谱色彩指标 Otsu 法的 水稻冠层图像分割[J]. 广东农业科学,2018,45(1):120-125, 3.
- [14] 黄巧义, 樊小林, 张 木, 等. 水稻冠层图像分割方法对比研究 [J]. 中国生态农业学报, 2018, 26(5): 710-718.
- [15] 徐梅宣,张智刚,潘 慕,等. 田间水稻冠层图像分割算法的研究[J]. 广东农业科学,2015,42(13):161-164.
- [16] SELIM S Z, ISMAIL M A. k-means-type algorith-ms: a generalized convergence theorem and character-ization of local optimality [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 1984, 6(1):81-87.
- [17] ESTEVES R M, HACKER T, RONG C. Competitive K-means, a new accurate and distributed k-means algorithm for large datasets [C]//IEEE. IEEE 5th internati-onal conference on cloud computing technology and science. Bristol: IEEE, 2013:17-24.
- [18] CHEN X, MIAO P, BU Q. Image segmentation algorithm based on particle swarm optimization with k-means optimization [C]//IEEE. IEEE International Conference on Power, Intelligent Computing and Systems. Shenyang, China; IEEE, 2019:156-159.

- [19] SINAGA K P, YANG M. Unsupervised k-means clustering algorithm [J]. IEEE Access, 2020,8: 80716-80727.
- [20] KUMAR K M, REDDY A R M. A fast k-means clustering using prototypes for initial cluster center selection [C]//IEEE. IEEE 9th international conference on intelligent systems and control. Coimbatore; IEEE, 2015;1-4.
- [21] LEI G. A novel locality sensitive k-means clustering algorithm based on subtractive clustering [C]//IEEE. 7th IEEE international conference on software engineering and service science. Beijing: IEEE, 2016; 836-839.
- [22] GU L. A novel sample weighting k-means clustering algorithm based on angles information [C]//IEEE. International joint conference on neural networks. Vancouver, BC:IEEE, 2016;3697-3702.
- [23] HUNG W, YANG M, HWANG C. Exponential-Distance weighted k-means algorithm with spatial constraints for color image segmentation [C]//IEEE. 2011 international conference on multimedia and signal processing. Guilin, Guangxi: IEEE, 2011:131-135.
- [24] 郭永坤,章新友,刘莉萍,等. 优化初始聚类中心的 k-means 聚 类算法[J]. 计算机工程与应用,2020,56(15):172-178.
- [25] 田诗宵,丁立新,郑金秋. 基于密度峰值优化的 k-means 文本聚 类算法[J]. 计算机工程与设计, 2017,38(4):1019-1023.
- [26] 贾洪杰,丁世飞,史忠植. 求解大规模谱聚类的近似加权核 k-means 算法[J]. 软件学报,2015,26(11):2836-2846.
- [27] ESTEVES R M, HACKER T, RONG C. Cluster analysis for the cloud: Parallel competitive fitness and parallel k-means + + for large dataset analysis [C]//IEEE. 4th IEEE international conference on cloud computing technology and science proceedings. Taipei:IEEE, 2012:177-184.
- [28] NIU K,GAO Z,JIAO H, et al. k-means+; A developed clustering algorithm for big data[C]//CCIS. 4th international conference on cloud computing and intelligence systems(CCIS). Beijing; CCIS, 2016;141-144.
- [29] GADDAM S R, PHOHA V V, BALAGANI K S. k-means+ID3: A novel method for supervised anomaly detection by cascading Kmeans clustering and ID3 decision tree learning methods [J]. IEEE

- Transactions on Knowledge and Data Engineering, 2007, 19(3): 345-354
- [30] NA S, XUMIN L, YONG G. Research on k-means clustering algorithm: An improved k-means clustering algorithm [C]//IEEE. 2010 third international symposium on intelligent information technology and security informatics. Jinggangshan: IEEE, 2010:63-67.
- [31] YANG Q, LIU Y, ZHANG D, et al. Improved k-means algorithm to quickly locate optimum initial clustering number K[C]//IEEE. Proceedings of the 30th chinese control conference. Yantai; IEEE, 2011; 3319-3322.
- [32] GUANG-PING C, WEN-PENG W. An improved k-means algorithm with meliorated initial center[C]//ICCSE. 7th international conference on computer science & education. Melbourne, VIC: ICCSE, 2012:150-153.
- [33] LIU G L, WANG T T, YU L M, et al. The improved research on k-means clustering algorithm in initial values [C]//IEEE. Proceedings 2013 international conference on mechatronic sciences, electric engineering and computer. Shengyang: IEEE, 2013: 2124-2127.
- [34] 朱淑鑫,杨 宸,顾兴健,等. K 均值算法结合连续投影算法应用于土壤速效钾含量的高光谱分析[J]. 江苏农业学报,2020,36(2);358-365.
- [35] BACHEM O, LUCIC M, HASSANI S H, et al. Approximate k-means++ in sublinear time[C]//AAAI. Proceedings of the thirtieth AAAI conference on artificial intelligence. Phoenix, Arizona, USA; AAAI, 2016; 1459-1467.
- [36] BACHEM O, LUCIC M, HASSANI H, et al. Fast and provably good seedings for k-means [C]//NIPS. 30th conference on neural information processing systems. Barcelona, Spain; NIPS, 2016; 55-63.
- [37] CELEBI M E, KINGRAVI H A, VELA P A. A comparative study of efficient initialization methods for the k-means clustering algorithm[J]. Expert Systems with Applications, 2013, 40 (1): 200-210.

(责任编辑:张震林)